

I N D E X

C O N T E N T S

PAGE

§2. 平衡状態の記述

§3. 等温操作と Helmholtz の自由エネルギー

§4. 断熱操作とエネルギー

§5. 熱とカルノーの定理

§6. エントロピー

§7. Helmholtz の自由エネルギーと変分原理

§8. Gibbs の自由エネルギー

§9. 多成分系の熱力学

§10. 強磁性体の熱力学

2 平衡状態の記述

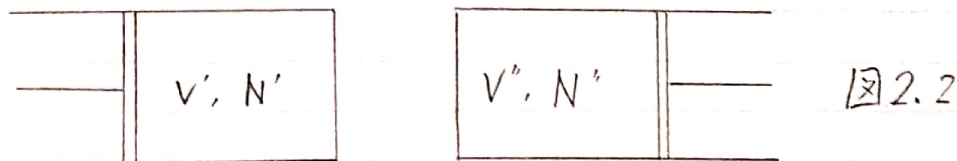
2-1 熱力学的な系の示量変数



図2.1は一成分の流体を密閉された容器。

この系をマクロな視点から特徴づけるのは
容器の体積 V と物質質量 N である。

系を用意する際に
制御、測定できる量



2つの系を接触させて壁を取り除くと、

$$\Rightarrow V = V' + V'' \quad , \quad N = N' + N''$$

相加的 (additive)

λ を正の実数とし、もとの系とそっくりだが、全体を
 λ 倍した系を考える。

$$\Rightarrow \text{体積は } \lambda V \quad , \quad \text{物質質量は } \lambda N$$

系全体の大きさを λ 倍したとき、同じように λ 倍

される量は示量的 (extensive) であるという。

相加的で示量的な変数 V, N を、この熱力学系の
示量変数 (extensive variables) とする。

これをまとめてした (V, N) を 示量変数の組 とする。

(注) 示量変数の組はベクトル的に扱って

$$\lambda(V, N) = (\lambda V, \lambda N)$$

となる。

(注) 図2.2を便宜的に1つの系とみなすことができ、

この場合の示量変数の組は

$$\{(V, N'), (V', N'')\}$$

とする。

(注) V, N はどちらも示量変数だが本質的に違いがある。

N は容器を密閉した後では変えられない。

V は図2.1のような可動なピストンなどを

用いれれば密閉した後でも 純粋に力学的

操作によって制御 できる。

この操作は今後の
議論で重要!

(注4) 示量変数の組の構造は何通りも存在するので
示量変数の組全体を X と書く。

$X = (V, N)$ とし、図2.2のような場合は

$X = \{(V', N'), (V'', N'')\}$ とする。

⇒ いずれの場合も(もと複雑な示量変数の
組にかいても)系の示量変数の組は
 X で表せる。

今後の議論では $X = (V, N)$ のように考えて
よいが、実際には一般の X について
同じ議論が成り立つ。

2-2 熱力学の視点

仮定 熱力学系の外にはマクロな「力学的な世界」が存在するとする。

注 ここでの「力学的な世界」とは各々の仕事に伴う仕事の大きさが異なる粒組みでありさえすればよい。

運動方程式の具体系などは知らなくてよい。

今後はこのような「力学的な世界」を単に「外界」と呼ぶ。

熱力学系は「外界」と接しているが、その粒組みは力学だけでは記述できない。

しかし接点はある。⇒ 力学的に制御できる示量変数

性質 示量変数を制御することで我々は「外界」から熱力学系に干渉できる。

より正確に言うと、

外界からの操作によって示量変数に何らかの変化を起す際に必要な力学的な仕事(の大きさ)を測定できる。

この性質を議論の柱とする。

我々が知りたい熱力学的な系に関する情報は
示量変数 γ の力学的な操作を通じて得られる
情報のみである。

2-3 操作について

外界にと、熱力学的な系は「力学的な対象として操作できる把、手のつかたアラ、アホ、ア入」である。

⇒ 力学的な操作の間に熱力学的な系外外界に行う仕事は(少なくとも原理的には)純粋な力学的な測定が決定できる。

仮定 実行可能な力学的な操作について対応する仕事は必ず定ま、ていえるとする。

(言い換えれば、何がいのか力学的な操作を施した時、その仕事を必ず測定してくれ、装置があるとする。)

力学的な操作以外のものとして「壁」に関する操作を考える。

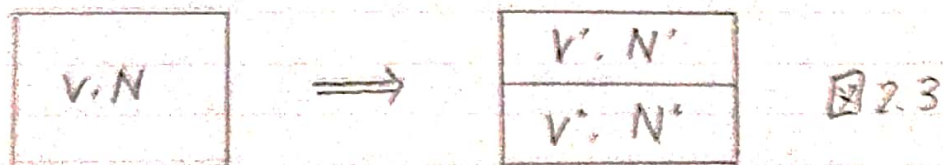


図2.3のようた示量変数の組 (V, N) の系に薄い壁を、を挿入し、 V' と V'' に分けるとする。

新しい示量変数の組は $\{(V', N'), (V'', N'')\}$ である。

理想的に壁の挿入には仕事はい、せ、い、必要ない、とする。

同様に、壁を取り除く操作にも仕事は

必要ないとする。

これ以外にも系を断熱壁で囲む操作と

それを取り除く操作も登場するが、

これらの操作にも仕事は必要ないとする。

2.4 等温環境での平衡状態

要請2.1 (等温環境での平衡状態)

ある環境に熱力学的な系を置き、示量変数の組を固定したまま、十分に長い時間を経過すると、系は平衡状態に達する。

平衡状態では系の性質は時間かたても変化しない。

また、同じ環境に置いた系の平衡状態は

示量変数の組の値だけで完全に決定される。

逆に言えば **要請2.1** を満たすように示量変数の組を決める。

⇒ こうすることによって有限個の示量変数を考えれば、系の平衡状態の性質が一意的に決まる。

ある環境の中にある系の熱力学的な平衡状態

にのみ興味がある場合は、その環境の具体的な

「素性」は知る必要なく、「温度」のみを知ればよい

ことを我々は経験的に知っている。

(環境が気体か
海水かなど)

⇒ 言い換えると「素性」が異なっても

「温度」が等しければ「その中に置かれた

熱力学的な系の平衡状態は等しい。

要語2.1 (環境と温度)

各々の環境を特徴づける 温度 (temperature) T という実数 T の量がある環境に置いた熱力学的な系の平衡状態を左右するのは、環境の温度だけである。

つまり、等しい温度の環境の中にある熱力学的な系の平衡状態は、示量変数の組が等しければつねに、等しい。

(注) 平衡状態を特徴づけるために、実数 T がどの程度の自由度を持つべきかという話はここではせずに通常の単位 K を用いる。

温度 T は系の大きさを定数倍しても変化しない。

系全体を定数倍しても値の変わらない量は

示強的 (intensive) であるという。

示強的な変数を 示強変数 (intensive variable)

という。

要語2.1 と 要語2.2 を認めると次のような 結果2.3 が

得られる。

結果2.3 (平衡状態の記述)

熱力学的な系の平衡状態は、環境の温度 T と示量変数の組の値 X で完全に区別できる。よって温度と示量変数を合わせた $(T; X)$ という組で平衡状態が指定できる。

$(T; X)$ が作る空間を 状態空間 (state space) という。状態空間の関数、つまり、平衡状態を1つ決めれば値が確定するような物理量を一般に、状態量、あるいは 熱力学関数 という。

(注) 同じ体積 V でも容器の形状は様々な場合がある。要請2.1 において容器の形状や重力の効果を考えなくてよいのである。

2-5 断熱された系の平衡状態

熱が逃げるのを完全に防ぐような壁の存在を要請し、そのような壁を断熱壁 (adiabatic wall) という。

①「熱」はまだ定義されていない。

これが熱力学の理論を構築する中で、

「熱」をおおむねに定義することなく、

断熱壁に囲まれた系のふるまいだけを

通じて、「断熱」という概念を明確に

定義できる。

経験によると断熱壁で囲まれた系も、十分に長い時間代経つと平衡状態に達する。

要請 2.4 (断熱系の平衡状態)

熱力学的な系を断熱壁で囲み、示量変数の組

を一定値 X に固定したまま十分に長い時間代

経過すると系はある平衡状態 $(T; X)$ に達する。

このときの平衡状態の温度 T は、系の始めの

状況で定まり、環境の影響を受けない。